

Projektierungsblatt Linearmodule und Linearsysteme

Bearbeiter:		Datum:	
Firma:		Zeitplan:	
Projektname:		Stückzahl:	
Ansprechpartner:		<input type="checkbox"/> System	<input type="checkbox"/> Komponente

Anwendung:

Achse (X, Y, Z, Drehachse,...):			
Einbaulage (horizontal, vertikal):			
Verfahrweg in mm:			
Nutzlast (ohne motor) in kg:			
Geschwindigkeit in m/s:			
Beschleunigung in m/s ² :			
Zyklusdauer in s:			
Anzahl Zyklen pro Stunde:			
Zusatzbelastungen in N:			
Wiederholgenauigkeit in mm:			
Positioniergenauigkeit in mm:			
Bevorzugter Antrieb ¹⁾ :			

Beschreibung eines typischen Arbeitszyklus (Verfahrweg, Beschleunigungszeiten, Pausezeiten,...)
(z.B. 500 mm in 0,5 s, 1 s Pause, 500 mm zurück in 0,5 s, 2 s Pause, ...)

Antriebsverstärker inklusive? ja nein

Ansteuerung: ungeregelt Punkt zu Punkt Bahnsteuerung / PVT

Vorhandener Antriebsverstärker, Typ:

Vorhandene Steuerung, Typ:

Geforderte Schnittstelle²⁾:

Geforderte Schnittstelle des Wegmesssystems³⁾:

Umgebungsbedingungen⁴⁾:

Energiekette im Lieferumfang?

Anmerkungen:

¹⁾Linearmotor, Kugelgewindtrieb, Riemen ²⁾ z.B. seriell, 10 V analog, Profibus, CANopen, sercos ³⁾ z.B. 1 Vss, TTL, SSI, EnDat ⁴⁾ z.B. Reinraum, Späne, Staub, Öl