

## Projektierungsblatt Linearmodule und Linearsysteme

Bearbeiter:		Datum:	
Firma:		Zeitplan:	
Projektname:		Stückzahl:	
Ansprechpartner:		<input type="checkbox"/> System	<input type="checkbox"/> Komponente

Anwendung:


Achse (X, Y, Z, Drehachse,...):			
Einbaulage (horizontal, vertikal):			
Verfahrweg in mm:			
Nutzlast (ohne motor) in kg:			
Geschwindigkeit in m/s:			
Beschleunigung in m/s <sup>2</sup> :			
Zyklusdauer in s:			
Anzahl Zyklen pro Stunde:			
Zusatzbelastungen in N:			
Wiederholgenauigkeit in mm:			
Positioniergenauigkeit in mm:			
Bevorzugter Antrieb <sup>1)</sup> :			

Beschreibung eines typischen Arbeitszyklus (Verfahrweg, Beschleunigungszeiten, Pausezeiten,...)  
(z.B. 500 mm in 0,5 s, 1 s Pause, 500 mm zurück in 0,5 s, 2 s Pause, ...)


Antriebsverstärker inklusive?  ja  nein

Ansteuerung:  ungerregelt  Punkt zu Punkt  Bahnsteuerung / PVT

Vorhandener Antriebsverstärker, Typ:

Vorhandene Steuerung, Typ:

Geforderte Schnittstelle<sup>2)</sup>:

Geforderte Schnittstelle des Wegmesssystems<sup>3)</sup>:

Umgebungsbedingungen<sup>4)</sup>:

Energiekette im Lieferumfang?

Anmerkungen:


<sup>1)</sup>Linearmotor, Kugelgewindtrieb, Riemen <sup>2)</sup> z.B. seriell, 10 V analog, Profibus, CANopen, sercos <sup>3)</sup> z.B. 1 Vss, TTL, SSI, EnDat <sup>4)</sup> z.B. Reinraum, Späne, Staub, Öl